

## 1 기술개요

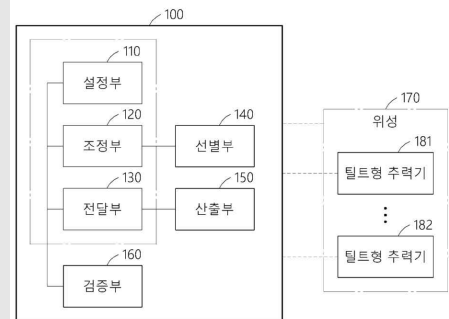
본 발명은 위성에 입력된 제어 명령에 따라 틸트형 추력기가 위성에 장착되는 캔트 각을 조정함으로써, 위성을 제어하려는 목적에 적합한 방향 및 크기의 추력을 발생시킴

기존 문제점	기술의 차별성 및 경쟁력
<ul style="list-style-type: none"> <li>○ 자세 제어를 위해 추력기를 작동할 경우, 추력기는 자세 제어를 위한 회전 운동 뿐만 아니라, 직선 운동에도 영향을 미쳐 궤도가 변경되는 문제가 발생 할 수 있음</li> <li>○ 궤도 유지를 위한 추력 발생 시, 방위각에 따른 추력 손실이 발생할 수 있음</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>○ 캔트 각의 조정이 가능한 틸트형 추력기를 위성에 적용하여, 위성에 입력된 제어 명령에 따라 틸트형 추력기가 위성에 장착되는 캔트 각을 조정 가능함</li> <li>○ 위성을 제어하려는 목적에 적합한 방향 및 크기의 추력을 발생시켜 소망하는 자세 제어 및 궤도 제어를 달성할 수 있음</li> </ul>

## 2 기술세부내용

### ○ 위성 제어를 위한 틸트형 추력기

- 위성(170) 제어를 위한 틸트형 추력기(181) 작동 방법
- 입력되는 제어 명령이, 위성의 궤도 제어와 연관되는 경우,
- 위성에 장착된 틸트형 추력기(181)를 궤도 제어 모드로 구동시키기 위한 제1 각도를 설정
- 틸트형 추력기(181)가 위성에 장착되는 캔트 각을, 제1 각도로 조정
- 캔트 각이 조정되면,
- 틸트형 추력기(181)로 작동 명령을 전달
- 틸트형 추력기(181)로부터 발생하는 추력에 의해, 제어 명령이 수행



## 3 관련특허

구분	출원번호	권리현황	발명의 명칭
대표	10-2020-0104580	등록	위성 제어를 위한 틸트형 추력기 작동 방법 및 틸트형 추력기 작동 장치

## 4 적용시장

선박 분야(추진기 추력 손실)