

1

기술개요

본 발명은 무선 단말 및 앵커 노드들 간의 시각 동기화가 이루어지지 않은 상황에서도 무선 단말의 위치를 정밀하게 추정함

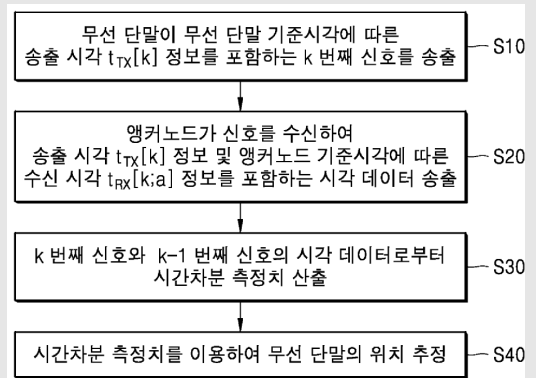
기존 문제점	기술의 차별성 및 경쟁력
<ul style="list-style-type: none"> 신호의 전파 지연 및 차이 측정을 위해 송신기와 수신기 사이의 정밀한 시각 동기화가 필요 이를 위해 GPS 신호를 수신하거나 인터넷을 통한 시각 동기 서버 연결이 필요하며, 주기적인 유지 보수가 필요 신호가 차폐되거나 시각 동기 서버가 없는 네트워크 환경에서는 시각 동기화 불가능 	<ul style="list-style-type: none"> 시간차분 측정치를 산출하여 무선 단말과 각 앵커노드들 사이의 기준 시각 차를 제거하고, 이를 이용하여 무선 단말의 위치를 추정함으로써, 무선 단말과 앵커노드들 사이의 시각 동기화 없이도 고해상도의 무선 단말 위치 추적이 가능 시각 동기화 시스템 구성을 위한 별도의 설치 및 유지 보수를 필요로 하지 않음

2

기술세부내용

○ 비동기식 무선 단말 위치추적

- 무선 단말 기준 시각에 따른 송출 시각 정보를 포함하는 복수의 신호를 시간 간격을 두고 송출
- 복수의 앵커노드가 복수의 신호를 수신
- 송출 시각 정보와 각 앵커노드 기준 시각에 따른 수신 시각 정보를 포함하는 시각 데이터를 위치추적 서버에 송출
- 서버가 k번째 신호와 k-1번째 신호의 수신 시각의 차에서 송출 시각의 차를 감산
- 무선 단말과 앵커노드들 사이의 기준 시각차를 제거한 시간차분 측정치를 산출
- 위치추적 서버가 시간차분 측정치를 이용하여 무선 단말의 위치를 추정



3

관련특허

구분	출원번호	권리현황	발명의 명칭
대표	10-2020-0133738	등록	비동기식 무선 단말 위치추적 방법 및 그 시스템

4

적용시장

물류/공장/항만 분야 (인터넷 서비스)

문의처

한국항공우주연구원 기술사업화실 원유선 Tel: 042-870-3639 E-mail: yswon@kari.re.kr