

1

기술개요

본 발명은 주동부(주동축) 및 종동부(종동축)가 동일 각도(위치)에서 접속되는 포지션 클러치를 제공하는 것

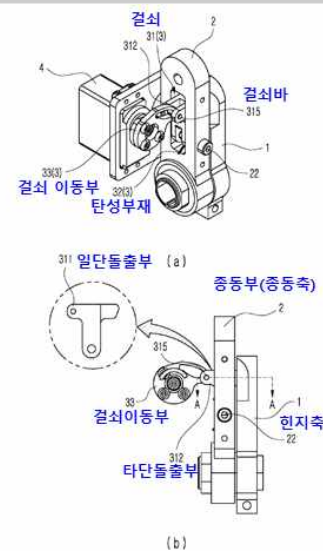
기존 문제점	기술의 차별성 및 경쟁력
<ul style="list-style-type: none"> ● 동력 전달을 위한 클러치는 대부분 회전축의 위치, 각도에 무관하게 동력을 접속하거나 차단하는 구조임 ● 특수한 형태로 복수의 동력을 선택적으로 연결하는 경우 위치 및 각도 연동을 위한 장치가 부수적으로 필요하여 장치 무게와 부피가 증가하는 단점이 있음 	<ul style="list-style-type: none"> ● 포지션 클러치는 주동부와 종동부가 동일 각도(위치)에서만 잠금(접속)될 수 있음 ● 간단한 구조를 통하여 무게 및 부피를 증가시키지 않고 포지션 클러치를 구성할 수 있음

2

기술세부내용

● 포지션 클러치

- 동부에 대하여 상대적으로 회동 가능하고, 종동부관통홀(21)을 구비
- 종동부를 선택적으로 결합시키는 잠금/풀림부(3)
 - : 상대적으로 회동 가능하게 종동부에 연결
 - : 상대적으로 회동하지 못하도록 상기 주동부관통홀(11)에 삽입될 수 있는 일단돌출부(311)를 구비하는 걸쇠(31)
 - : 주동부 방향으로 상기 걸쇠(31)를 이동시키는 탄성력을 작용하는 탄성부재(32)
 - : 걸쇠(31)를 상기 주동부의 주동부관통홀(11)로부터 이탈시킬 수 있는 걸쇠 이동부(33)



3

관련특허

구분	출원번호	권리현황	발명의 명칭
대표	10-2019-0169012	등록	포지션 클러치

4

적용시장

공작기계 분야(공구 교환)

문의처

한국항공우주연구원 기술사업화실 원유선 Tel: 042-870-3639 E-mail: yswon@kari.re.kr